



SUGV™ 325

TRAGBARER FERNLENKMANIPULATOR DER NEUESTEN GENERATION

Der SUGV™ 325 repräsentiert den neuesten Stand der tragbaren Robotik und wurde entwickelt, um moderne Herausforderungen effektiv zu bewältigen. Mit seiner außergewöhnlichen Mobilität und Situationswahrnehmung ist dieser Fernlenkroboter eine vielseitige Lösung für eine Vielzahl von Missionen. Er kann problemlos Treppen überwinden, Geröll überfahren und Zugang zu Gebieten oder Räumen ermöglichen, die entweder nicht für Personen betretbar oder für den menschlichen Aufenthalt zu gefährlich sind.

Dieses vielseitige UGV verfügt über eine Reihe modularer Payloads, einschließlich eines äußerst geschickten Manipulatorarms mit 5 Freiheitsgraden, und kann so auf die Anforderungen von abgessenen Einsätzen zugeschnitten werden.

Mit einem Gewicht von ca. 9,1 kg (20 lb) in der leichtesten Einsatzkonfiguration ist der SUGV™ 325 einfach zu transportieren und unterwegs einsetzbar. Er ist ein beeindruckendes mobiles Bodensystem, das mit einer Reihe von Sensoren ausgestattet ist, darunter hochmoderne HD-, LWIR- und 360-Grad-Kameras, Infrarot- und Weißlicht sowie Zwei-Wege-Audiokommunikation.

Der SUGV™ 325 ist ein robustes, von einer Person tragbares Fahrzeug mit Greiferarm. Mit dem optionalen Manipulator-Payload kann der SUGV bis zu 9,1 kg (20 lb) heben und ist mittels der eingesetzten Akkus in der Lage, bis zu acht Stunden lang in Betrieb zu bleiben.



NEUE FEATURES

- Manipulatorarm mit 5 Freiheitsgraden
- hochmoderne HD-Kamera
- steuerbare 360° Kamera
- LWIR-Kamera
- Zwei-Wege-Audio
- Steuerung per Tablet (Touchscreen/Handcontroller)

TECHNISCHE DATEN

Gewicht	ca. 8,1 kg (ohne Akkus)
Hebefähigkeit	ca. 9,1 kg (in Schwerpunktnähe)
Kamerasystem	HD-, LWIR- und 360-Grad-Kameras
Schutzklasse	IP 67
Einsatzzeit	bis zu 4 Std. mit zwei BB-2557-Akkus, bis zu 8 Std. mit zwei BB-2590-Akkus
Geschwindigkeit	Bis zu 11,3 km/h
Wendigkeit	Null-Radius-Kurve
Steigungen	Vertikal 45°, Seitlich 30°

Die Bedieneinheit des SUGV 325 ist ein touch-screen-basierter Tabletcontroller (uPoint Multi-Robot-Controller) mit MPU5-Funk/-datenlösung. Er ermöglicht den direkten Zugriff auf das Fahrzeug, seine Daten (Sensorwerte, etc.) sowie auf Karten zum Lokalisieren des GPS-Standes (optional). Zudem kann der Anwender zwischen mehreren Robotersystemen (FirstLook®, Kobra™ und PackBot®) wechseln und Videos zur Beweissicherung erzeugen.

MPU5 WAVE RELAY® MANET

Das MPU5 ermöglicht eine selbstständige Netzwerkbildung mit anderen MPU5-Geräten, die über dieselbe Konfiguration verfügen.

ZUBEHÖR

Eine weitere Stärke des UGV ist seine hohe Modularität. Seine Plattform ermöglicht die Integration von unterschiedlichem Zubehör, welches nach Einsatzlage ausgewählt und schnell montiert werden kann.

